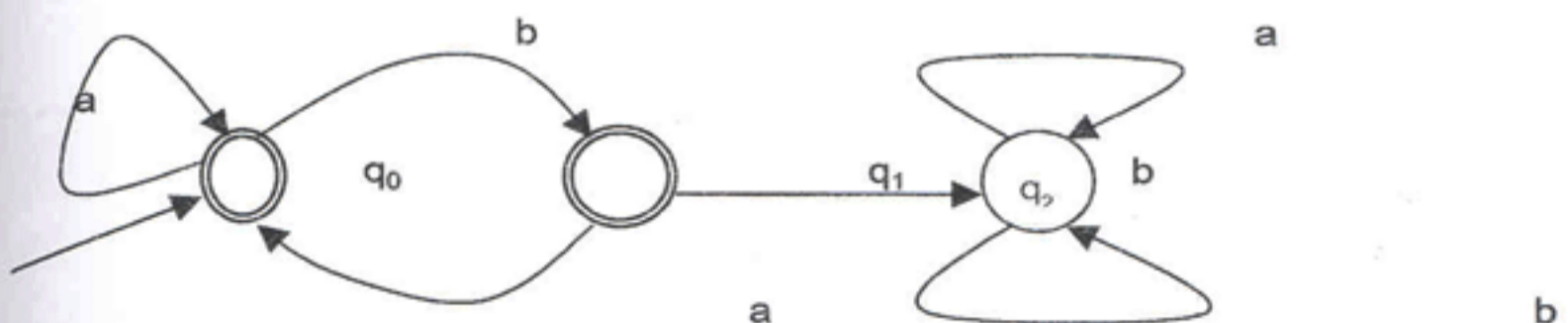


เครื่องอัตโนมัติจำกัด

(The Finite Automata)

บ.อ.พต. ปรีดี จุลสำลี
กองวิชาคณิตศาสตร์

ตอนที่ ๑ ผู้เขียนได้นำเสนอ เครื่องมือที่เรียกว่า เครื่องสถานะจำกัด (Finite state machines) ให้ผู้อ่านหรือผู้ที่สนใจได้รับทราบไปแล้ว ตอนที่ ๒ นี้ ขอนำเสนอเครื่องมือที่มีตัวแบบคล้ายกับเครื่องสถานะจำกัดอีกตัวแบบหนึ่งในเชิงคณิตศาสตร์ที่เป็นตัวล่อใจหรือชักนำทำให้เกิดเครื่องคอมพิวเตอร์ขึ้นมา ตัวแบบนี้เป็นเครื่องมือที่แสดงภาวะการคำนวณได้และใช้ได้จริง ๆ ก่อนการผลิตเครื่องคอมพิวเตอร์ที่คนส่วนใหญ่ใช้กันอยู่ในปัจจุบัน ถ้าเราเข้าใจตัวแบบเชิงคณิตศาสตร์นี้ จะช่วยทำให้เข้าใจว่าการคำนวณเข้าไปอยู่ในโปรแกรมที่ทำงานบนเครื่องคอมพิวเตอร์ได้อย่างไร ตัวแบบนี้เรียกว่า Finite Automata ซึ่งสองเครื่องนี้จะทำงานคล้าย ๆ กัน ต่างกันตรงที่ว่า Finite State Machine รับข้อมูลเป็นสายตัวอักษร และจะอ่านทีละตัวอักษรพร้อมกับแสดงผลข้อมูลในแต่ละสถานะที่อยู่ออกเป็นตัวอักษร เครื่องจะหยุดการทำงานเมื่ออ่านตัวอักษรสุดท้ายและได้ผลลัพธ์รวมสุดท้ายเป็นสายตัวอักษร แต่ Finite Automata รับข้อมูลเป็นสายตัวอักษรเช่นกันและอ่านทีละตัวอักษร แต่จะไม่แสดงผลข้อมูลออกในแต่ละสถานะ เครื่องจะหยุดการทำงานเมื่ออ่านตัวอักษรสุดท้ายและผลลัพธ์สุดท้ายจะเป็น การยอมรับ (Accept) หรือ ไม่ยอมรับ (Reject) เท่านั้น ดังนั้น State Diagram ของเครื่องนี้ต้องมีสถานะยอมรับรวมอยู่ด้วย ทั้งนี้เพื่อให้เห็นเด่นชัดเราจะระบุเป็นวงกลมสองวงล้อมรอบที่สถานะยอมรับ ถ้าสถานะใดมีวงกลมล้อมรอบหนึ่งวงถือว่าสถานะนั้นไม่ยอมรับ ตัวอย่าง State Diagram ของ Finite Automata เครื่องหนึ่ง (รูปที่ ๑)



รูปที่ ๑: State Diagram

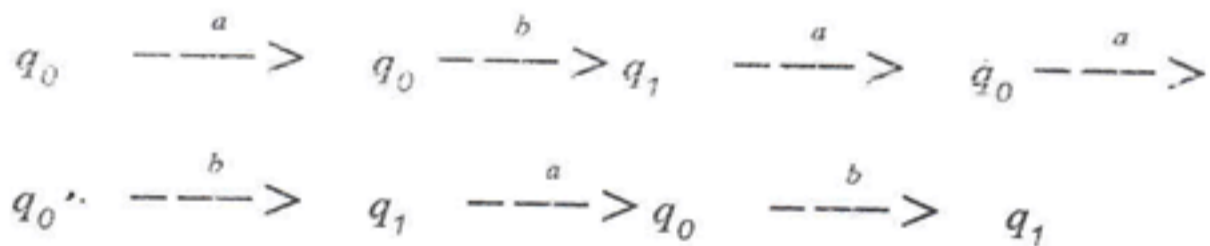
จะเห็นว่า สถานะ q_0 และ q_1 เป็นสถานะยอมรับ แต่ q_2 ไม่ยอมรับ ในแต่ละสถานะ q_0 , q_1 และ q_2 มีเฉพาะข้อมูลเข้าเป็นตัวอักษร a และ b ไม่มีข้อมูลออก เครื่องนี้จะสิ้นสุดที่การยอมรับหรือไม่ยอมรับเท่านั้น ถ้ายอมรับการส่งผ่านข้อมูลสุดท้ายจะไปหยุดที่สถานะ q_0 หรือ q_1 เท่านั้น ถ้าหยุดที่ q_2 จะไม่ยอมรับ

เมื่อพิจารณาการทำงานของเครื่องนี้ สมมติ ว่าเรามีข้อมูลเข้าเป็นสายตัวอักษร (String) "abaabab" ดูซิว่าเครื่องนี้ยอมรับสายอักขระนี้หรือไม่ ?

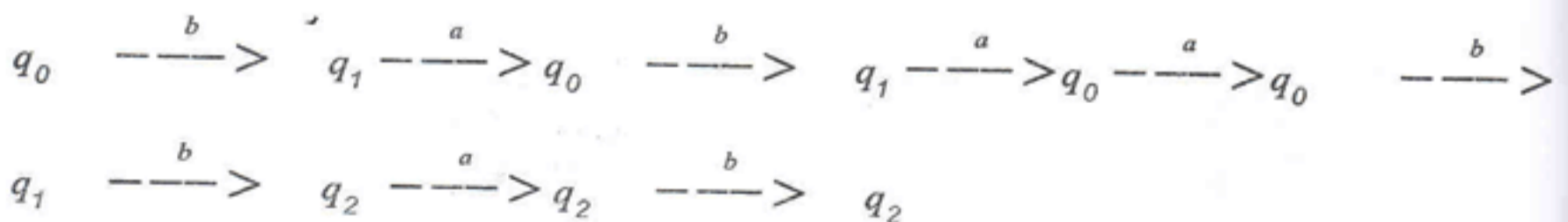
พิจารณา เริ่มจากอักขระตัวแรกของ "abaabab" ได้แก่ a ใส่เข้าไปที่ สถานะเริ่มต้น q_0 ผลยังอยู่ที่ q_0 ต่อไปใส่ b ที่ q_0 ผลเลื่อนไปอยู่ที่ q_1 ใส่ a ที่ q_1 ผลไปอยู่ที่ q_0 ใส่ a ที่ q_0 ผลไปอยู่ที่ q_0 ใส่ b ที่ q_0 ผลเลื่อนไปอยู่ที่ q_1 ใส่ a ที่ q_1 ผลไปอยู่ที่ q_0 ใส่ b ตัวสุดท้ายที่ q_0 ผลเลื่อนไปอยู่ที่ q_1 ซึ่งเป็นสถานะสุดท้ายและเป็นสถานะยอมรับ

สรุป เครื่องนี้ยอมรับสายตัวอักษร "abaabab"

หรือเขียนเป็นลำดับได้ดังนี้



และถ้าสมมติว่า ข้อมูลเข้าเป็นสายตัวอักษร "babaabbab" ทดลองกับเครื่องนี้ เขียนเป็นลำดับดังนี้



เห็นว่าสถานะสุดท้ายอยู่ที่ q_2 ซึ่งเป็นสถานะที่ไม่ยอมรับ

สรุป เครื่องนี้ไม่ยอมรับสายตัวอักษร "babaabbab"

จากข้อมูลเข้าที่ให้เป็นตัวอย่างกับเครื่องนี้คำตอบออกมาว่ายอมรับกับไม่ยอมรับสายอักขระดังกล่าวนี้ ดังนั้นพอจะสรุปการทำงานของเครื่องได้ว่า เครื่องนี้ทำงานตรวจข้อมูลที่เป็นสายตัวอักขระประเภทที่ไม่มี b ติดกันสองตัวขึ้นไป กล่าวคือ เครื่องจะยอมรับสายตัวอักขระที่ไม่มี b เขียนติดกัน

เมื่อมาพิจารณาข้อมูลทั้งหมดที่อยู่ใน state diagram ข้างบน สามารถกำหนดเป็นนิยามของ finite Automata ได้เป็นดังนี้

๑. ข้อมูลเข้า มีสมาชิกเป็นตัวอักขระ ให้เป็นเซตจำกัดเซตหนึ่ง เขียนแทนด้วย Σ
๒. ข้อมูลที่เป็นสถานะภายใน มีสมาชิกเป็น q_0, q_1, q_2 ให้เป็นเซตจำกัดเซตหนึ่ง เขียนแทนด้วย S
๓. ให้ F เป็นสับเซตของ S มีสมาชิกเป็นสถานะยอมรับ
๔. ให้ $q_0 \in S$ เป็นสถานะเริ่มต้น
๕. ฟังก์ชันเปลี่ยนสถานะเป็น δ จาก $S \times \Sigma \rightarrow S$ ในที่นี้เราสามารถนิยามตามตัวอย่าง State Diagram ข้างบนเป็น

$$\begin{aligned} \delta(q_0, a) &= q_0 & \delta(q_1, a) &= q_0 & \delta(q_2, a) &= q_2 \\ \delta(q_0, b) &= q_1 & \delta(q_1, b) &= q_2 & \delta(q_2, b) &= q_2 \end{aligned}$$

ดังนั้น เครื่องนี้ประกอบด้วยสัญลักษณ์ต่างๆ เราสรุปเขียนแทนด้วย

$$M = \langle S, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle \text{ เป็น finite Automata เครื่องหนึ่ง}$$

เราลองมาออกแบบสร้าง Finite Automata ที่ยอมรับเฉพาะตัวอักขระที่ประกอบด้วย 0 กับ 1 โดยที่สายตัวอักขระที่เครื่องนี้ยอมรับต้องเป็นสายตัวอักขระที่มี 0 ประกอบด้วยเป็นจำนวนคู่ตัว และมี 1 เป็นจำนวนคี่ตัว เช่น สายตัวอักขระที่เครื่องนี้ยอมรับ "0011001" และ "10100101100" หรือ ไม่ยอมรับ "01011011" และ "1100"

วิธีทำ เราให้ $M = \langle S, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ เป็น finite Automata หนึ่ง

มี $\Sigma = \{0, 1\}$ และ

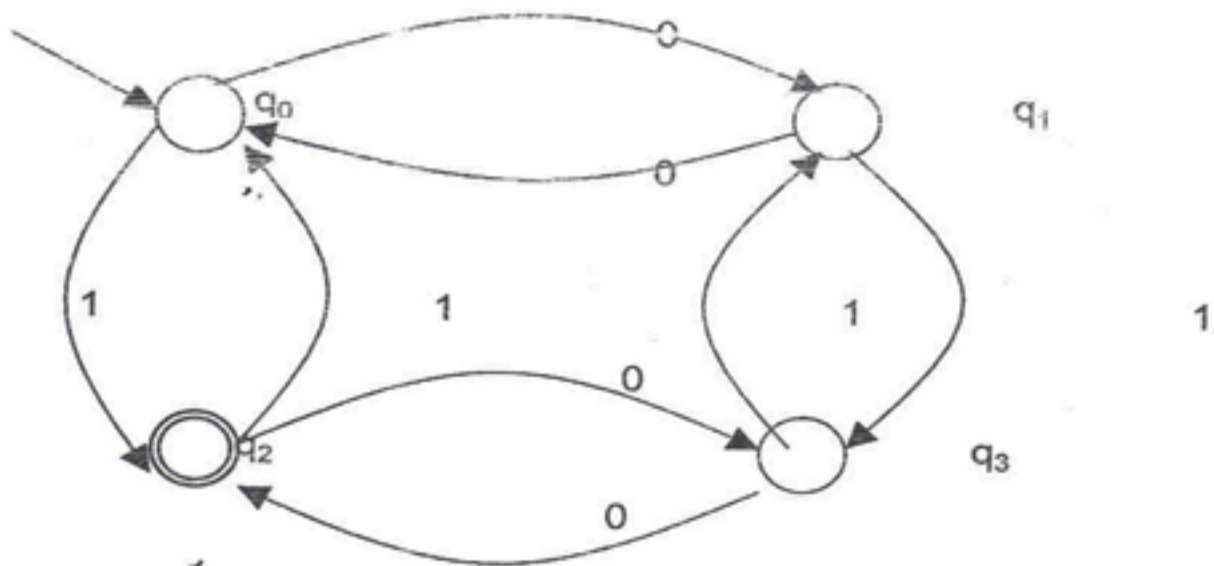
$$S = \{q_0, q_1, q_2, q_3\} \text{ ซึ่งให้}$$

- q_0 แทน สถานะที่อ่าน 0 ไปแล้วเป็นจำนวนคู่ตัว และอ่าน 1 ไปแล้ว เป็นจำนวนคู่ตัว
- q_1 แทน สถานะที่อ่าน 0 ไปแล้วเป็นจำนวนคี่ตัว และอ่าน 1 ไปแล้ว เป็นจำนวนคู่ตัว
- q_2 แทน สถานะที่อ่าน 0 ไปแล้วเป็นจำนวนคู่ตัว และอ่าน 1 ไปแล้ว เป็นจำนวนคี่ตัว
- q_3 แทน สถานะที่อ่าน 0 ไปแล้วเป็นจำนวนคี่ตัว และอ่าน 1 ไปแล้ว เป็นจำนวนคี่ตัว

นำมาเขียนเป็น state diagram ได้ดังนี้

เริ่มที่	q_0	เดิมมี 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคู่	
		ถ้าใส่ 0 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคู่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_1
		ถ้าใส่ 1 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคี่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_2
ที่	q_1	เดิมมี 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคู่	
		ถ้าใส่ 0 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคู่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_0
		ถ้าใส่ 1 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคี่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_3
ที่	q_2	เดิมมี 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคี่	
		ถ้าใส่ 0 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคี่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_3
		ถ้าใส่ 1 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคู่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_0
ที่	q_3	เดิมมี 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคี่	
		ถ้าใส่ 0 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคู่ และ 1 เป็นคี่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_2
		ถ้าใส่ 1 เข้าไป กลายเป็น 0 จำนวนคี่ และ 1 เป็นคู่	สถานะเปลี่ยนไปที่ q_1

ดังรูปที่ ๒



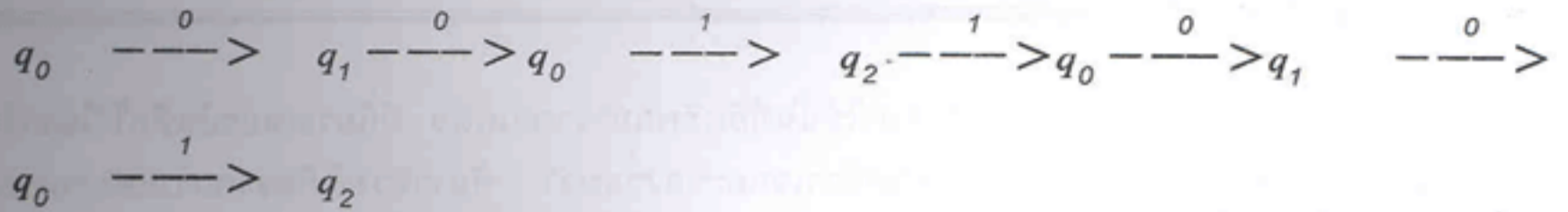
รูปที่ ๒: State Diagram

และมี $F = \{q_2\}$ ฟังก์ชันการผ่าน $\delta : S \times \Sigma \rightarrow S$ ได้ดังนี้

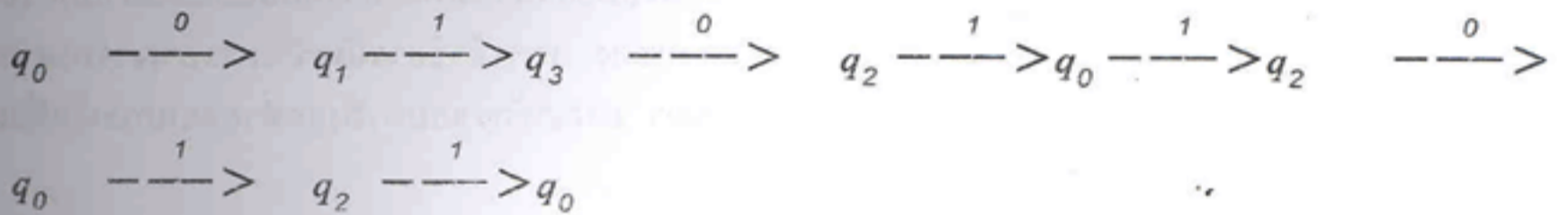
$$\begin{aligned} \delta(q_0, 0) = q_1 & , \quad \delta(q_1, 0) = q_0 & , \quad \delta(q_2, 0) = q_3 & , \quad \delta(q_3, 0) = q_2 \\ \delta(q_0, 1) = q_2 & , \quad \delta(q_1, 1) = q_3 & , \quad \delta(q_2, 1) = q_0 & , \quad \delta(q_3, 1) = q_1 \end{aligned}$$



เมื่อเราออกแบบและสร้างเครื่องเสร็จนำมาทดสอบกับสายตัวอักขระเข้า "0011001"
ตาม state diagram ข้างบน



จะเห็นว่า เครื่องนี้ยอมรับ เพราะสุดท้ายอยู่ที่ สถานะ q_2
ทดสอบกับสายตัวอักขระเข้า "01011011"



เครื่องนี้ไม่ยอมรับ เพราะสุดท้ายอยู่ที่ สถานะ q_0 ซึ่งไม่ใช่สถานะยอมรับ

สรุป เครื่องนี้ยอมรับสายตัวอักขระเข้าที่มี 0 จำนวนคู่และมี 1 จำนวนคี่ เท่านั้น สายตัวอักขระอื่น ๆ จะไม่ยอมรับ และเมื่อทดสอบความถูกต้องแล้วเราก็สามารถใช้เครื่องนี้ มาคำนวณกับทุกสายตัวอักขระตามจุดประสงค์ของเครื่องได้ตลอด



เอกสารอ้างอิง

๑. WOOD, D. *Theory of Computation*. John Wiley & Sons, 1987
๒. HOPCROFT, J. E. And J. D ULLMAN . *Introduction to Automata Theory Languages and Computation*. Addison - Wesley , 1990
๓. COHEN, D. I. A. *Introduction to Computer Theory*. John Wiley & Sons, 1991
๔. อ. สุวิมล ฮอลล์ ทฤษฎีการคณนา (Theory of Computation) ภาควิชาคณิตศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย